## Table des matières

Introduction
Chapitre I. Calculs numériques approchés
1. Cumulation des erreurs d'arrondi52. Phénomènes de compensation123. Phénomènes d'instabilité numérique154. Problèmes17
Chapitre II. Approximation polynomiale des fonctions numériques
1. Méthode d'interpolation de Lagrange212. Convergence des polynômes d'interpolation313. Meilleure approximation uniforme404. Stabilité numérique du procédé d'interpolation de Lagrange475. Polynômes orthogonaux526. Problèmes57
Chapitre III. Intégration numérique
1. Méthodes de quadrature élémentaires et composées   61     2. Évaluation de l'erreur   67     3. Méthodes de Gauss   76     4. Formule d'Euler-Maclaurin et développements asymptotiques   80     5. Méthode d'intégration de Romberg   88     6. Problèmes   92
Chapitre IV. Méthodes itératives pour la résolution d'équations
1. Principe des méthodes itératives

	Cas des fonctions de $\mathbb{R}^m$ dans $\mathbb{R}^m$		
	Le théorème des fonctions implicites		
Э.	Problèmes	130	
$\mathbf{C}$	Chapitre V. Équations différentielles. Résultats fondamentaux		
1.	Définitions. Solutions maximales et globales	135	
2.	Théorème d'existence des solutions	141	
3.	Théorème d'existence et d'unicité de Cauchy-Lipschitz	150	
4.	Équations différentielles d'ordre supérieur à un	157	
5.	Problèmes	159	
Chapitre VI. Méthodes de résolution explicite des équations différentielles 169			
1	Équations du premier ordre	160	
	Equations du premier ordre non résolues en $y'$		
	Problèmes géométriques conduisant à des équations différentielles du $1^{er}$ ordre		
	,	198	
	Problèmes		
ο.	1 Toblemes	200	
$\mathbf{C}$	hapitre VII. Systèmes différentiels linéaires	213	
1.	Généralités	213	
2.	Systèmes différentiels linéaires à coefficients constants	215	
3.	Équations linéaires d'ordre $p$ à coefficients constants	222	
4.	Systèmes différentiels linéaires à coefficients variables	227	
5.	Problèmes	233	
$\mathbf{C}$	hapitre VIII. Méthodes numériques à un pas	239	
1	Définition des méthodes à un pas, exemples	240	
	Étude générale des méthodes à un pas		
	Méthodes de Runge-Kutta		
	Contrôle du pas		
	Problèmes		
$\mathbf{C}$	hapitre IX. Méthodes à pas multiples	273	
1	Une classe de méthodes à pas constant	273	
	Méthodes d'Adams-Bashforth	283	
	Méthodes d'Adams-Moulton	288	
	Méthodes de prédiction-correction	293	
	Problèmes	299	
٠.			

Table des matières vii

Chapitre X. Stabilité des solutions	
et points singuliers d'un champ de vecteurs	305
1. Stabilité des solutions	312
Chapitre XI. Équations différentielles dépendant d'un paramètre	323
Dépendance de la solution en fonction du paramètre Méthode des petites perturbations Problèmes	332
Références	343
Formulaire et principaux résultats	345
Index terminologique	361
Index des notations	367