

Table des matières

Chapitre 1 – Introduction	1
1.1 – Conditions requises pour une utilisation «industrielle» des fils et câbles supraconducteurs	1
1.2 – Longueurs caractéristiques.....	2
1.2.1 – Longueur de cohérence.....	2
1.2.2 – Longueurs de London et de pénétration	3
1.3 – Comportement magnétique des supraconducteurs.....	4
1.3.1 – Quelques rappels.....	4
1.3.2 – Supraconducteurs de types I et II.....	5
Supraconducteur de type I ($\kappa < 1/\sqrt{2}$).....	5
Supraconducteur de type II ($\kappa > 1/\sqrt{2}$)	6
1.4 – Milieu anisotrope	7
1.4.1 – Longueurs de pénétration en milieu anisotrope.....	7
1.4.2 – Longueurs de cohérence en milieu anisotrope.....	8
1.4.3 – Anisotropie des champs critiques	9
1.5 – Transport du courant	9
1.5.1 – Problématique	9
1.5.2 – Distribution du courant	10
1.5.3 – Densités de courant critique.....	11
Densité de courant critique dans les supraconducteurs de type I.....	11
Densité de courant critique dans les supraconducteurs de type II	11
1.6 – Les fils supraconducteurs opérationnels	12
1.6.1 – Structure des fils supraconducteurs.....	12
1.6.2 – Intensité nominale de courant critique	13
Définition	13
Indice de transition résistive	13
1.6.3 – Densités nominales de courant critique	14
1.6.4 – Performances industrielles	15

Chapitre 2 – Structuration des fils et câbles supraconducteurs	17
2.1 – Du filament au câble supraconducteur	18
2.2 – Pourquoi des brins composés de filaments de petit diamètre plutôt que des fils uniques ?	19
2.2.1 – Puissance dissipée ; modèle de Bean	20
2.2.2 – Chaleur produite lors d'une variation du champ magnétique appliqué	22
2.2.3 – Chaleur produite par un champ appliqué alternatif	23
2.2.4 – Chaleur produite lors d'une variation de la densité de courant critique	24
2.2.5 – Intérêt de la subdivision de brins en filaments.....	25
2.3 – Pourquoi noyer les filaments dans une matrice de cuivre?.....	26
2.4 – Pourquoi torsader les brins ?	27
2.4.1 – Effet de couplage entre filaments.....	27
2.4.2 – Constante de temps des courants interbrins	27
Estimation de l'inductance L_{eq}	28
Estimation de \mathcal{R}_{eq}	28
Estimation du temps θ	29
2.4.3 – Réduction du temps d'amortissement dans le cuivre : le torsadage	29
2.4.4 – Énergie dissipée	29
2.5 – Quel diamètre de brin choisir? Avec quelle fraction de cuivre?	31
2.5.1 – Pertes en courant alternatif	31
2.5.2 – Pas de torsadage et taille de brin.....	32
2.5.3 – Cryostabilisation, taille de brin et fraction de cuivre	33
Définitions.....	33
Condition de cryostabilité	33
2.6 – Groupement en câbles.....	36
2.6.1 – Fils monolithes.....	36
2.6.2 – Intérêts d'un groupement des brins en câbles	36
2.6.3 – Câbles complètement transposés	37
Raisons de la transposition.....	37
Câbles plats et en corde.....	37
Câbles en conduits	38
Chapitre 3 – Fils et câbles supraconducteurs métalliques Nb – Ti, Nb_3Sn, MgB_2	43
3.1 – Propriétés physico-métallurgiques de l'alliage Nb–Ti.....	44
3.1.1 – Diagramme des phases.....	44
3.1.2 – Propriétés supraconductrices de la phase β homogène	45

3.1.3 – Microstructure.....	45
3.1.4 – Densité de courant critique	47
3.1.5 – Composition optimale.....	48
3.2 – Processus de fabrication des brins et des câbles Nb–Ti.....	49
3.2.1 – Dimensions et ordres de grandeur	49
3.2.2 – Brins à recompactage unique (1000–10 000 filaments)	50
Billette primaire	50
Filage.....	51
Étirage à froid	51
Formation du brin	52
Torsadage	54
Traitements thermiques.....	54
3.2.3 – Brin à recompactage multiple	54
3.2.4 – Brins monolithes	55
Processus de fabrication.....	55
Exemples et marchés de brins Nb–Ti monolithes.....	55
3.3 – Propriétés physico-métallurgiques du composé Nb ₃ Sn	57
3.3.1 – Diagramme des phases.....	57
3.3.2 – Propriétés supraconductrices	58
3.3.3 – Densité de courant critique	58
3.3.4 – Effet des contraintes.....	59
3.4 – Procédés de fabrication des brins et des câbles Nb ₃ Sn.....	60
3.4.1 – Caractères généraux	60
3.4.2 – Méthode du bronze	61
3.4.3 – Méthode de l’étain interne	65
3.4.4 – Méthode de «poudre en tube» (Powder In Tube PIT)	67
3.5 – Fils supraconducteurs MgB ₂	70
3.5.1 – Aspects physico-métallurgiques du composé MgB ₂	71
Structure	71
Champs magnétiques critiques	71
Dopage au carbone.....	72
Contraction de volume	73
3.5.2 – Les techniques de préparation.....	73
Méthode <i>in situ</i>	74
Méthode <i>ex situ</i>	77
Procédé du magnésium interne (IMD).....	77

Chapitre 4 – Fils et câbles supraconducteurs à haute température critique (HTS) ...	81
4.1 – Spécificité des cuprates HTS	82
4.1.1 – Structure des cuprates HTS.....	82
Caractères généraux	82
Blocs supraconducteurs	83
Les blocs dopants ; familles de supraconducteurs.....	84
4.1.2 – Incidences technologiques	86
Propriétés mécaniques	86
Propriétés de transport	87
4.2 – Rubans BSCCO (rubans de première génération – 1G)	89
4.2.1 – Processus de fabrication des rubans Bi-2223	89
Poudres précurseurs	90
Tubes d’encapsulage et de compactage	91
Traitements thermomécaniques	91
Torsadage pour courant alternatif	92
Renforcement mécanique.....	93
4.2.2 – Performances des rubans Bi-2223	93
Intensités critiques des rubans Bi-2223	93
Bobinage des rubans Bi-2223	94
Torsadage des rubans Bi-2223	95
4.2.3 – Retour du composé Bi-2212	96
4.3 – Rubans REBaCuO (rubans de seconde génération – 2G).....	97
4.3.1 – Méthode de texture induite (IBAD-ABAD)	98
Stratification	98
Rubans du marché	101
4.3.2 – Méthode de la texture initiée (RABiTS).....	103
Le substrat biaxial	103
Rubans supraconducteurs RABiTS.....	104
Rubans du marché (Amperium®).....	106
4.3.3 – Rubans 2G en courant alternatif	107
4.4 – Câbles de supraconducteurs HTS	108
4.4.1 – Câbles pour le transport de courant	108
4.4.2 – Câbles supraconducteurs sur « cœur rond »	108
4.4.3 – Câbles de Roebel	110
Géométrie d’un câble de Roebel.....	110
Performances actuelles des câbles de Roebel	112

Câble de Roebel en courant alternatif	114
Le futur des câbles de Roebel	114
Chapitre 5 – Quelques éléments de cryogénie	117
5.1 – Le cryostat.....	118
5.2 – Rendement énergétique de réfrigération	118
5.3 – Les matériaux	119
5.3.1 – Chaleur spécifique.....	119
5.3.2 – Conductivité thermique.....	121
5.3.3 – Relation entre les conductivités thermique et électrique	122
5.4 – Cryogénérateurs	122
5.5 – Les liquides cryogéniques.....	123
5.5.1 – Azote liquide	123
5.5.2 – Hélium à basse température	124
5.6 – Refroidissement par He-I liquide saturé	126
5.6.1 – Capacité de refroidissement.....	126
5.6.2 – Thermalisation en bain.....	127
Ébullition nucléée	128
Ébullition en film	128
5.6.3 – Refroidissement par circulation d'hélium saturé à 2 phases.....	129
5.7 – Refroidissement par circulation d'hélium supercritique.....	131
5.8 – Refroidissement par hélium superfluide (He-II)	132
5.8.1 – Hélium superfluide saturé	132
5.8.2 – Hélium superfluide pressurisé.....	133
5.8.3 – Combinaison d'hélium II pressurisé et d'hélium II saturé	133
5.9 – Très basses températures	134
Chapitre 6 – Aimants supraconducteurs	135
6.1 – Généralités sur les bobines supraconductrices	135
6.1.1 – Caractéristiques d'une bobine supraconductrice	135
6.1.2 – Matériaux utilisés.....	136
6.1.3 – Types d'enroulements	137
Enroulement jointif	137
Enroulement en galettes	137
6.1.4 – Amenées de courant hybrides	138
6.2 – Bobines supraconductrices pour mesures en laboratoire	140

6.3 – Champs magnétiques très intenses.....	140
6.3.1 – Bobines tout-cuivre.....	141
Bobine de Bitter	142
Bobine poly-hélices	143
6.3.2 – Aimants hybrides	144
Aimant hybride 45 T du NHMFL	144
Aimant hybride en construction au LNCMI-Grenoble	145
6.3.3 – Aimant champ intense «tout supraconducteur»	147
Chapitre 7 – Imagerie par Résonance Magnétique (IRM).....	151
7.1 – Principes physiques de l'IRM.....	152
7.1.1 – Spin et moment magnétique	152
7.1.2 – Précession de Larmor.....	152
7.1.3 – Relaxation longitudinale	152
Temps de relaxation T_1	152
Impulsion $\pi/2$	153
7.1.4 – Assemblée de protons	154
7.1.5 – Relaxation transversale	155
7.1.6 – Principe généraux de la mesure de ρ , T_1 , T_2	156
7.1.7 – Cartographie à 3 dimensions.....	157
Paramètres ρ , T_1 , T_2 et tissus biologiques.....	157
Technique de localisation par gradients	158
7.1.8 – Contraste et résolution	159
7.2 – IRM et supraconductivité.....	160
7.2.1 – Les instruments IRM standards	160
7.2.2 – IRM à champ bas et moyen	161
IRM à bobines MgB_2	162
IRM à bobines HTS	163
7.2.3 – IRM à champs intenses du Laboratoire NEUROSPIN	163
7.3 – Potentialités et futur de l'IRM	166
7.3.1 – Imagerie multi-nucléaire	166
7.3.2 – Imagerie de perfusion	166
7.3.3 – Imagerie fonctionnelle	167
7.3.4 – Imagerie de diffusion	167

7.4 – Spectroscopie RMN	168
7.4.1 – Objectifs de la spectroscopie RMN	168
7.4.2 – Technique expérimentale	169
7.4.3 – Allure d'un spectre RMN	169
7.4.4 – Rôle de la supraconductivité en RMN	171
Chapitre 8 – Le grand collisionneur de hadrons (LHC)	173
8.1 – Présentation générale du LHC	173
8.2 – Guidage des protons : aimants dipolaires	175
8.2.1 – Trajectoire d'une particule dans un champ magnétique	175
8.2.2 – Production d'un champ magnétique uniforme par un dipôle	176
8.2.3 – Les aimants dipolaires du LHC	177
8.3 – Focalisation des faisceaux : aimants quadripolaires	182
8.3.1 – Géométrie d'un champ quadripolaire	182
8.3.2 – Optique de refocalisation	183
8.3.3 – Les quadripôles principaux du LHC	183
8.4 – Modules d'accélération	184
8.4.1 – Accélération par cavités résonantes	184
8.4.2 – Cavités supraconductrices	186
8.5 – Répartition des aimants	188
8.6 – Cryogénie au LHC	189
8.6.1 – Paramètres cryogéniques	189
8.6.2 – Amenées de courant	190
8.7 – DéTECTEURS de particules au LHC	191
8.7.1 – Généralités	191
8.7.2 – Présentation des détecteurs	192
8.7.3 – Le détecteur ATLAS	193
8.7.4 – Le détecteur CMS	194
Chapitre 9 – Réacteurs à fusion – Projet ITER	197
9.1 – La fusion par confinement magnétique	197
9.1.1 – La réaction de fusion	197
9.1.2 – Le plasma	198
9.1.3 – Étapes vers un réacteur opérationnel	198
9.1.4 – Géométrie d'un TOKAMAK	200

9.2 – ITER.....	201
9.2.1 – Principaux paramètres.....	201
9.2.2 – ITER : maillon d'une approche globale.....	202
9.3 – Les aimants ; leur rôle respectif.....	203
9.4 – Quelques éléments techniques sur les bobines de ITER.....	206
9.4.1 – Caractères généraux	206
9.4.2 – Bobines de champ toroïdal	208
9.4.3 – Bobines de champ poloïdal.....	209
9.4.4 – Bobines du solénoïde central	210
9.4.5 – Bobines de correction	212
9.4.6 – Alimentation des bobines.....	212
Amenées de courant.....	213
Câbles de raccordement	214
Pièce de connexion	214
9.5 – Quelques autres TOKAMAK.....	214
9.5.1 – JET	215
9.5.2 – Tore Supra	215
9.5.3 – JT-60SA.....	216
9.6 – Confinement en stellarator (exemple W7-X)	216
 Chapitre 10 – Supraconductivité et réseaux électriques	 219
10.1 – Câbles supraconducteurs de puissance	219
10.1.1 – Réseaux de distribution du courant	220
10.1.2 – Câbles supraconducteurs HTS pour le transport de courant.....	221
Positionnement économique et stratégique	221
Géométrie des câbles HTS	221
10.1.3 – Les lignes de transports d'électricité par câble HTS (en test ou en développement).....	223
Projets LIPA.....	224
Projet Ampacity	224
10.1.4 – Transport en courant continu	226
Projet Ishikari (Japon)	226
Projet de Saint-Pétersbourg	227
Projet Tres Amigas.....	227
Projet GENESIS	228
Projet BEST PATHS – Test d'une ligne MgB ₂	228

10.2 – Limiteurs de courant supraconducteurs	229
10.2.1 – Limiteur de courant «résistif».....	230
10.2.2 – Limiteur de courant inductif.....	232
Par couplage avec un circuit supraconducteur secondaire	232
Bobine magnétique à noyau écranté	232
10.2.3 – Limiteur de courant par circuit magnétique à saturation.....	233
Le montage instrumental	233
Point de fonctionnement.....	235
Fonctionnement normal.....	235
Réaction en cas de surintensité	236
Exemple de prototype.....	236
10.3 – Transformateurs supraconducteurs	236
10.3.1 – Quelques rappels.....	236
10.3.2 – Types de transformateurs supraconducteurs.....	238
Transformateurs supraconducteurs à noyau de fer	238
Transformateur supraconducteur sans noyau	239
10.3.3 – Quelques réalisations de transformateurs supraconducteurs	239
Chapitre 11 – Applications de la supraconductivité en électromécanique	241
11.1 – Paliers supraconducteurs.....	241
11.1.1 – Stabilité du palier supraconducteur	241
11.1.2 – Principe du palier supraconducteur de type II	242
11.1.3 – Palier supraconducteur axial-radial	244
11.2 – Trains à sustentation magnétique	245
11.2.1 – Le «Maglev-transrapid».....	246
11.2.2 – Le «JR-Maglev»	247
11.2.3 – Propulsion des Maglev	249
11.2.4 – Les projets.....	250
11.3 – Cryomoteurs supraconducteurs.....	251
11.3.1 – Moteur triphasé synchrone	251
Principe du moteur synchrone	251
Moteurs supraconducteurs «cryo-copie».....	252
Moteur à flux axial.....	255
11.3.2 – Quelques autres exemples de moteurs supraconducteurs	256
Moteur pour propulsion marine	256
Voiture à moteur supraconducteur	256

Générateurs équipant des éoliennes	257
11.4 – Moteurs à supraconducteurs massifs.....	258
11.4.1 – Moteur à flux piégé	258
11.4.2 – Moteur à réluctance	258
11.4.3 – Moteur à concentration de flux	259
11.5 – Propulsion magnétohydrodynamique (MHD)	261
11.5.1 – Propulsion magnétohydrodynamique en champ statique	261
11.5.2 – Propulsion magnétohydrodynamique en champ alternatif	262
11.6 – Stockage de l'énergie	262
11.6.1 – Stockage d'énergie par SMES	262
11.6.2 – Volants d'inertie à palier supraconducteur (SFESS).....	265
Annexe – Le courant critique dans les supraconducteurs de type II	267
A.1 – Vortex d'Abrikosov	267
A.2 – Mécanismes d'ancrage	270
A.2.1 – Origine des forces d'ancrage	270
A.2.2 – Cavités et précipités de tailles inférieures à la longueur de cohérence	271
Force d'ancrage, à température et champ nuls, sur un vortex isolé	271
Force d'ancrage et champ magnétique	272
Effet de la température	273
Précipité métallique	274
Plaquettes et défauts colonnaires.....	274
A.2.3 – Cavités et précipités de taille supérieure à ξ	275
A.2.4 – Amas de dislocations	276
A.3 – Élasticité du réseau de vortex.....	277
A.4 – Densité de force d'ancrage volumique.....	278
A.4.1 – Modèles microscopiques	278
Hypothèse de réseau totalement plastique.....	278
Hypothèse de réseau indéformable.....	279
Effet de l'élasticité du réseau de vortex	279
A.4.2 – Lois phénoménologiques de densité de force d'ancrage	281
A.5 – Densité de courant critique	282
A.5.1 – Lois de comportement du courant critique.....	282
A.5.2 – Effet de pic	283
A.6 – Vortex en milieu anisotrope	284
A.6.1 – Vortex en milieu continu anisotrope uniaxial	285

A.6.2 – Vortex dans les supraconducteurs HTS	286
Champ magnétique suivant l'axe c et vortex pancake	286
Champ magnétique dans le plan (a,b) et vortex de Josephson	287
Configuration en champ oblique	289
A.7 – Liquéfaction des vortex.....	289
A.7.1 – Liquide de vortex d'Abrikosov en milieu isotrope	290
A.7.2 – Liquide de vortex d'Abrikosov en milieu anisotrope.....	291
A.7.3 – Liquide de vortex pancake dans les supraconducteurs HTS	291
A.8 – Diagramme des phases des vortex en présence de défauts	293
A.9 – Densité de courant critique dans les cuprates HTS.....	294
A.9.1 – Notations	294
A.9.2 – Densité de courant critique $J_c^c(\mathbf{B}, \vartheta)$	294
Effet Josephson.....	294
Champ magnétique appliqué dans le plan (a,b)	295
Champ magnétique appliqué dans la direction c	295
A.9.3 – Densité de courant critique $J_c^{ab}(\mathbf{B}, \vartheta)$	295
Résultats expérimentaux.....	295
Supraconducteur continu anisotrope	296
Supraconducteur stratifié	297
A.10 – Conséquences pratiques des phénomènes de désancrage et de liquéfaction des vortex	298
A.10.1 – Supraconducteurs LTS (Nb–Ti, Nb ₃ Sn)	298
A.10.2 – Supraconducteurs HTS (REBaCuO, BSCCO)	298
A.10.3 – Composé MgB ₂	299
A.11 – Anchorage collectif faible	299
A.11.1 – Présentation du modèle.....	299
A.11.2 – Anchorage d'un vortex isolé.....	301
Énergie potentielle d'ancre	301
Énergie d'inclinaison	302
Densité de courant critique	302
A.11.3 – Anchorage d'un réseau de vortex	303
Énergie potentielle d'ancre	303
Énergie élastique.....	304
Taille des domaines et force volumique d'ancre.....	304
Densité de courant critique	305
Remarques	305
A.11.4 – Cross-over entre traitement collectif et individuel	306

Notations	309
Index	315